

CARTAZ DE DEFESA DE TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO
ENGENHARIA DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO

CORREÇÃO DE ORIENTAÇÃO DE UM ROBÔ MÓVEL OMNIDIRECIONAL

Candidato: Matheus Henrique Pereira

Composição da banca examinadora:

Titulares:

Presidente: Prof. Dr. João Paulo Lima Silva de Almeida – IFPR/Jacarezinho

Membro 1: Prof. Dr. André Luiz Salvat Moscato – IFPR/Jacarezinho

Membro 2: Prof. Dr. Rodolfo Rodrigues Barrionuevo Silva – IFPR/Jacarezinho

Membro 3: Prof. Dr. Ricardo Breganon – IFPR/Jacarezinho

Suplente:

Prof. Dr. Uiliam Nelson Lenzion Tomaz Alves – IFPR/Jacarezinho

Data: 30/11/2023

Horário: 20h30

Local: Laboratório de Automação e Controle – Bloco 4 – IFPR/Jacarezinho